Magnetic suspension assembly for a rotor

Patent Number:

US4398773

Publication date:

1983-08-16

Inventor(s):

BODEN KARL (DE); FREMEREY JOHAN K (DE)

Applicant(s)::

KERNFORSCHUNGSANLAGE JUELICH (DE)

Requested Patent:

DE2919236

Application Number: US19800148236 19800509

Priority Number(s): DE19792919236 19790512

IPC Classification:

F16C39/00

EC Classification:

F01D25/16, F16C39/06

Equivalents:

□ EP0019313, A3, B1, □ JP55152917

Abstract

A magnetic suspension system, especially for a rotor, comprises a stator having two axially spaced permanent magnets which are poled the same as a pair of spaced-apart permanent magnets on the rotor so that a repulsion field suspends the rotor within the stator. A magnetic coil surrounds the rotor and is disposed between the pole pieces of the stator substantially bridging the gap between them and the permanent magnets of the stator and the rotor repel each other in the axial direction. A contactless field sensor responds to the axial position of the rotor and controls the energization of the magnetic coil to stabilize the axial position of the rotor by augmenting or decreasing the net axial forces generated by the magnetic fields in the axial direction.

Data supplied from the esp@cenet database - 12

(9) BUNDESREPUBLIK
DEUTSCHLAND

[®] Pentschrift[®] DE 2919236 C2

Int. Ci.²:
F16 C 32/04



DEUTSCHES

PATENTAMT

2 Aktenzeichen:

P 29 19 236.7-51

12. 5.79

2 Anmeldetag:

Offenlegungstag:

20. 11. 80

S Veröffentlichungstag:

12. 8. 82

Innerhalb von 3 Monaten nach Veröffentlichung der Erteilung kann Einspruch erhoben werden

Patentinhaber:

Kernforschungsanlage Jülich GmbH, 5170 Jülich, DE

(7) Erfinder:

Boden, Karl, 5170 Jülich, DE; Fremerey, Johan K., Dr., 5300 Bonn, DE

S Entgegenhaltungen:

DE-OS 23 41 766 US 38 88 553 US 35 12 851 US 32 43 238

Magnetisches Schwebelager für einen Rotor

BUNDESDRUCKEREI BERLIN 06, 82 230 232/404

Patentansprüche:

1. Magnetisches Schwebelager für einen Rotor, bestehend aus wenigstens zwei an einem Stator koaxial mit Abstand zueinander angeordneten ringförmigen Permanentmagneten und einer entsprechenden Anzahl mit im wesentlichen gleichen Abstand am Rotor angeordneten Permanentmagneten, wobei die Permanentmagnete beider Lagerteile paarweise, in radialer Richtung einander abstoßend 10 magnetisiert und Vorrichtungen zum berührungslosen Abtasten der axialen Lage des Rotors und zum Regeln des Erregerstromes einer zwischen den Permanentmagneten am Stator angeordneten und den Rotor in axialer Richtung stabilisierenden Magnetspule vorgesehen sind, dadurch gekennzeichnet, daß die Magnetspule (5) den Raum zwischen den Permanentmagneten (3) des Stators (1) ausfüllt und die axial gegeneinander versetzt angeordneten Permanentmagnete (3) des 20 Stators (1) einerseits und die entsprechenden Permanentmagnete (4) des Rotors (2) anderseits in axialer Richtung einander abstoßend magnetisiert sind.

2. Magnetisches Schwebelager nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß zwischen den Permanentmagneten (4) des Rotors (2) ein ferromagnetischer Körper (16) angeordnet ist.

3. Magnetisches Schwebelager nach Anspruch 1 oder 2 dadurch gekennzeichnet, daß die Permanent- 30 magnete (3, 4) mit Polschuhen aus Weicheisen versehen sind.

4. Magnetisches Schwebelager nach einem der Ansprüche 1 bis 3, gekennzeichnet durch den Einbau in einen Turbinenradzähler zur Durchflußmessung 35 von Flüssigkeiten oder Gasen in Rohrleitungen, wobei ein rohrförmiges Gehäuse (17) von zwei mit Abstand zueinander angeordneten Permanentmagneten (3) und einer dazwischenliegenden ringförmigen Magnetspule (5) eingefaßt ist und der im 40 Gehäuse befindliche, mit Schaufeln ausgerüstete Rotor (2) an seinen Enden mit zwei Permanentmagneten (4), einem dazwischenliegenden ferromagnetischen Körper (16) und einem Signalgeber zur Übertragung von der Drehzahl des Rotors proportionalen Signalen auf einen am Gehäuse angebrachten Signalaufnehmer versehen ist.

5. Magnetisches Schwebelager nach Anspruch 4, dadurch gekennzeichnet, daß an den Enden des Rotors (2) je ein Metallring (24) und am Gehäuse (17) 50 zwei Spulen (21) angeordnet sind, welche an einen den Erregerstrom der Magnetspule (5) regelnden Regler (7) angeschlossen sind.

6. Magnetisches Schwebelager nach Anspruch 4 oder 5, dadurch gekennzeichnet, daß der Rotor (2) 55 als Hohlwelle (18) ausgebildet ist, in welcher der ferromagnetische Körper (16) und die beiden Permanentmagnete (4) angeordnet sind.

7. Magnetisches Schwebelager nach einem der Ansprüche 4 bis 6, dadurch gekennzeichnet, daß der 60 ferromagnetische Körper (16) und die Permanentmagnete (4) des Rotors (2) hülsenförmig ausgebildet sind.

8. Magnetisches Schwebelager nach einem der Ansprüche 1 bis 3, gekennzeichnet durch den Einbau 65 in einen Elektrizitätszähler zur Lagerung der vertikal angeordneten Läuferwelle (25).

Die Erfindung betrifft ein magnetisches Schwebelager für einen Rotor, welches die im Oberbegriff des Anspruches 1 aufgeführten Merkmale aufweist.

Bei dem in der DE-OS 23 41 766 beschriebenen magnetischen Schwebelager sind an den Enden des Rotors mehrere nebeneinanderliegende Permanentmagnete und gegenüberliegend am Stator entsprechende Permanentmagnete angeordnet. Die axial nebeneinanderliegenden Permanentmagnete jeder Gruppe sind in radialer Richtung wechselweise magnetisiert. Eine entgegengesetzte Magnetisierung der radial einander gegenüberliegenden Permanentmagnete des Rotors und Stators bewirkt eine passive radiale Stabilisierung. Für eine getrennte aktive axiale Stabilisierung sind zwischen den Permanentmagnet-Gruppen des Stators elektromagnetische Ringspulen und gegenüberliegend am Rotor weitere Permanentmagnete angeordnet. Die elektromagnetischen Ringspulen werden dabei mittels eines Reglers und die axiale Lage des Rotors ermittelnden Sensoren mit einem Erregerstrom beaufschlagt. Diese Ausführung ist jedoch umständlich und platzraubend im Aufbau. Eine ähnliche Ausführung beschreibt auch die US-PS 32 43 238, bei der die Bauteile für die aktive axiale Stabilisierung in Form von Ringspulen und Tauchmagneten an den Enden des Rotors bzw. Stators angeordnet sind.

Gegenüber diesem Stand der Technik liegt der Erfindung die Aufgabe zugrunde, ein magnetisches Schweberager der gattungsgemäßen Art derart weiterzubilden, daß eine passive radiale Stabilisierung sowie eine zusätzliche, aktiv geregelte axiale Stabilisierung des Rotors bei einem besonders einfachen und platzsparenden Aufbau möglich ist.

Diese Aufgabe wird durch die im Kennzeichen des Anspruches 1 aufgeführten Merkmale gelöst.

Durch diese Ausbildung wird bei einer axialen Verschiebung des Rotors das durch die Magnetspulen regelbare Magnetfeld dem passiven Magnetfeld der Permanentmagnete durch Überlagerung aufaddiert oder subtrahiert. Die Permanentmagnete bewirken daher nicht nur die passive radiale Stabilisierung, sondern sind auch Bauteile für die aktive axiaie Stabilisierung. Sobald die Feldkräfte der Permanentmagnete bei einer axialen Verschiebung des Rotors bestrebt sind, den Rotor aus der Gleichgewichtslage heraus in Richtung dieser Verschiebung zu beschleunigen, erzeugt die entsprechend der gemessenen Axialverschiebung erregte Magnetspule eine entgegengesetzte stabilisierende Feldkraft. Der Rotor wird also bei einer axialen Lageverschiebung in die eine oder die andere Richtung ständig in seine Sollage zurückgeführt. Die stabilisierenden Axialkräste sind gegenüber der axialen Lageverschiebung zeitlich in bekannter Weise derart phasenverschoben, daß sowohl rückstellende als auch dämpfende Kräfte den Rotor in seiner Sollage stabilisieren.

Um die axialen Feldkräfte der erregten Magnetspule zu erhöhen, kann zwischen den Permanentmagneten des Rotors ein ferromagnetischer Körper angeordnet sein. Weiterhin können an den Permanentmagneten Polschuhe aus Weicheisen vorgesehen sein, um deren Magnetfelder gleichförmiger auszubilden.

Das neuartige magnetische Schwebelager läßt sich bevorzugt für Einrichtungen, Geräte u. dgl. verwenden, bei denen der berührungslos zu lagernde Rotor axialen Krafteinwirkungen ausgesetzt ist. Eine besonders vorteilhafte Anwendung ergibt sich durch den Einbau in einen Turbinenradzähler zur Durchflußmessung von

Flüssigkeiten oder Gasen in Rohrleitungen, wobei ein rohrförmiges Gehäuse von zwei mit Abstand zueinander angeordneten Permanentmagneten und einer dazwischenliegenden Magnetspule eingefaßt ist und der im Gehäuse befindliche, mit Schaufeln ausgerüstete 5 Rotor an seinen Enden mit zwei Permanentmagneten, einem dazwischenliegenden ferromagnetischen Körper und einem Signalgeber zur Übertragung von der Drehzahl des Rotors proportionalen Signalen auf einen am Gehäuse angebrachten Signalausnehmer verschen in ist.

Dabei goht die Erfindung davon aus, daß zum Messen der Durchflußmenge von Flüssigkeiten oder Gasen in Rohrleitungen mittelbar messende Flügelradzähler und Turbinenradzähler bekannt sind, bei denen jede 15 Laufradumdrehung einer bestimmten Strömungsgeschwindigkeit und damit einem bestimmten Volumen des durchfließenden Mediums entspricht. Während Flügelradzähler vorwiegend zur Messung von Flüssigkeiten verwendet werden, finden Turbinenradzähler 20 auch zur Messung gasförmiger Medien Anwendung, wobei die Drehzahl des Rotors z.B. über einen induktiven Impulsabgriff gemessen werden kann. Bei den Turbinenradzählern ist der mit Schaufeln versehene Rotor axial in der Rohrleitung gelagert, wobei die 25 Lagerteile am Rohr befestigt sind. Diese Lagerteile verändern jedoch die Strömungsverhältnisse und verursachen in Abhängigkeit von dem Rotorgewicht eine Lagerreibung, wodurch besonders beim Messen gasförmiger Medien die Meßgenauigkeit erheblich 30 verringert wird. Außerdem verschleißen die Lagerteile, insbesondere bei einer Verschmutzung durch vom Medium zugeführte Schmutzteilchen, sehr schnell. Bei einer Anwendung für aggressive Medien müssen neben dem Rotor auch die Lagerteile aus resistenten 35 Werkstoffen bestehen. Diese Nachteile gelten auch für den in der US-PS 35 12 851 beschriebenen Turbinenradzähler, dessen axial angeordnete Wellenenden in Form magnetisierter Zaplen in entgegengesetzt polarisierten konischen Magnetlagern ruhen.

Demgegenüber sieht die Erfindung ein magnetisches Schwebelager für einen Rotor vor, der in einem nach außen abgeschlossenen, strömenden flüssigen oder gasförmigen Medium angeordnet ist, wobei der axialen Strömungskraft eine entsprechende magnetische Feld- 45 kraft entgegenwirkt und für die axiale Stabilisierung Sorge trägt. Diese Stabilisierung wird auch bei schwankenden Strömungsgeschwindigkeiten ständig aufrechterhalten. Der mit einem derart gelagerten Rotor versehene Turbinenradzähler läuft in vorteilhaf- 50 ter Weise ohne jede Lagerreibung, so daß die Meßgenauigkeit erheblich erhöht wird. Die Lagerung des Rotors wird auch nicht mehr durch vom Medium mitgerissene Schmutzteilchen u. dgl. beeinträchtigt, ist praktisch keinem Verschleiß ausgesetzt und bedarf 55 keiner Wartung. Der Strömungskanal kann hermetisch gegenüber der Umwelt abgedichtet werden. Diese axiale Stabilisierung wird auch dann sichergestellt, wenn die Strömungsrichtung wechselt, da die Axiallagerung in beiden axialen Orientierungen wirkt. Der erfindungsge- 60 mäße Turbinenradzähler ist daher besonders für Atemmeßgeräte geeignet, mit denen ein- und ausgeatmete Luft gemessen werden soll. Weitere Anwendungen ergeben sich für die Dosierung in Narkosegeräten, Desinfektionsgeräten u. dgl.

Der Erregerstrom für die Magnetspule kann in einfacher Weise dadurch geregelt werden, daß axiale Verschiebungen des Rotors berührungslos gemessen und entsprechende Meßimpulse durch einen Regler in entsprechende Regelgrößen umgewandelt werden. Besonders geeignet ist eine induktive Meßmethode, für welche an den Enden des Rotors je ein Metallring und am Gehäuse zwei Spulen angeordnet sind, die an den Regler angeschlossen sind. Die Magnetteile können am Rotor verschiedenartig angebracht sein. Beispielsweise besteht die Möglichkeit, den Rotor als Hohlwelle auszubilden, in welcher der ferromagnetische Körper und die beiden Permanentmagnete angeordnet sind. Der ferromagnetische Körper und die beiden Permanentmagnete können massiv oder vorzugsweise hülsenförmig ausgebildet sein.

Eine weitere Anwendung des ersindungsgemäß ausgebildeten magnetischen Schwebelagers ergibt sich durch den Einbau in einen Elektrizitätszähler zur Lagerung der vertikal angeordneten Läuferwelle. Gegenüber den hierfür bekannten magnetischen Schwebelagern ergibt sich der Vorteil einer kleineren Einbauhöhe, einer geringeren Anzahl von Bauteilen und einer einfacheren Montage. Außerdem kann die Zählerscheibe nach der Fertigmontage während des Betriebes leicht justiert werden.

Die Erfindung ist in der Zeichnung in mehreren Ausführungsbeispielen dargestellt; es zeigt

Fig. 1 ein magnetisches Schwebelager in einem mittleren Längsschnitt,

Fig. 2 ein Diagramm, welches die potentielle Energie und die von den Magnetfeldern erzeugten Axialkräfte in Abhängigkeit von der axialen Verschiebung des Motors veranschaulicht,

Fig. 3 eine abgewandelte Ausführungsform eines magnetischen Schwebelagers in einem mittleren Längsschnitt,

Fig. 4 einen mit einem magnetischen Schwebelager versehenen Turbinenradzähler in einem Längsschnitt und

Fig. 5 eine mit einem magnetischen Schwebelager ausgerüstete Läuferwelle eines Elektrizitätszählers.

Das in Fig. 1 schematisch dargestellte magnetische Schwebelager besteht aus einem ortsfest gelagerten Stator 1, in dem ein Rotor 2, der in der Zeichnung als Welle dargestellt ist, berührungslos und koaxial gelagert ist. Am Stator 1 sind zwei ringförmige Permanentmagnete 3 koaxial und mit einem axialen Abstand zueinander angeordnet. Zwei ringförmige oder hülsenförmige Permanentmagnete 4 sind mit einem gleichen Abstand auf dem Rotor 3 befestigt. Weiterhin befindet sich zwischen den beiden Permanentmagneten 3 des Stators 1 eine den Zwischenraum ausfüllende ringförmige Magnetspule 5, wobei dies durch einen Abstand oder geeignete Spulenträger gegenüber den Permanentmagneten 3 isoliert ist.

Die Permanentmagnete sind in axialer Richtung derart magnetisiert, daß die Feldkomponenten 8 der beiden Permanentmagnete 3 und die Feldkomponenten 9 der beiden Permanentmagnete 4 entgegengesetzt orientiert sind, ebenfalls aber auch die Permanentmagnete beider Lagerteile paarweise in radialer Richtung einander abstoßen. Zwischen den paarweise zugeordneten Permanentmagneten 3, 4 verlaufen die Feldkomponenten 8, 9 in dem vorhandenen ringförmigen Spalt jeweils axial nach außen. Bei einer Erregung der Magnetspule 5 wird dem passiven Magnetfeld der vier Permanentmagnete 3, 4 ein regelbares Magnetfeld überlagert, dessen Feldkomponente 10 den koaxialen Feldkomponenten 9 der dem Rotor 2 zugehörigen Permanentmagnete 4 aufaddiert oder subtrahiert wird.

In Fig.1 wird die Feldkomponente 10 zu der Feldkomponente 9 des linken Permanentmagneten 4 addiert, auf der rechten Seite hingegen abgezogen. Durch eine Umkehrung der Richtung des Erregerstromes findet eine Überlagerung in entgegengesetzter

Richtung statt.

Bestandteil des magnetischen Schwebelagers sind weiterhin Einrichtungen, welche eine axiale Verschiebung des Rotors 2 berührungslos abtasten, d. h. messen, und den Erregerstrom in Abhängigkeit von der axialen 10 Verschiebung regeln. Das berührungslose Abtasten kann mit Hilfe geeigneter Signalgeber und -aufnehmer erfolgen, die z. B. induktiv, galvanomagnetisch, kapazitiv oder optisch arbeiten. In Fig. 1 sind schematisch zwei Feldplatten 6 gezeigt, deren Signale einem Regler 15 7 aufgegeben werden, welcher den Erregerstrom

entsprechend regelt.

Die Fig. 2 veranschaulicht durch die Kurve 11 die potentielle Energie E_p des Rotors in Abhängigkeit von der axialen Verschiebung des Rotors 2 gegenüber der 20 Sollage. Diese potentielle Energie fällt von einem Maximalwert in der Sollage nach beiden Seiten ab, so daß die von den Permanentmagneten bewirkte Axialkraft K, entsprechend der Kurve 13 mit zunehmendem Abstand vom Nullpunkt 15 zunimmt und den Rotor beschleunigen würde. Eine Gleichgewichtslage bei Verwendung der Permanentmagnete allein ist daher nur in der Sollage gegeben. Wird nun aber erfindungsgemäß die Magnetspule 5 mit zunehmender axialer Verschiebung des Rotors 2 aus seiner Sollage steigend erregt, so ergibt sich die in Kurve 12 gezeigte potentielle Energie, d. h. mit zunehmendem Abstand von der Sollage steigt die potentielle Energie in beiden Richtungen auf einen Maximalwert an und fällt dann erst wieder ab. Die zugehörige Kurve 14 läßt erkennen, daß die Axialkräfte bis zum Erreichen der maximalen potentiellen Energie umgekehrt werden und dadurch der Rotor 2 ständig zum Nullpunkt zurückgezogen wird.

Der Regler 7 wandelt die der axialen Lageabweichung proportionalen Widerstandswerte der Feldplatten 6 in Spannungen um, verstärkt diese und bereitet sie in einem elektronischen Phasenschieber-Netzwerk derart auf, daß der als Regelgröße die Magnetspule 5 erregende Strom ein solches Magnetfeld erzeugt, welches je nach Stromrichtung den einen Permanent- 45 magneten 4 des Rotors 2 anzieht und den anderen abstößt. Diese Kräfte wachsen mit steigendem Strom. Das Phasenschieber-Netzwerk bewirkt eine zeitliche Voreilung der Lagerkraft gegenüber einer Lageverals auch zeitlich voreilende Dämpfungskräfte auf den Rotor einwirken. Durch die Erregung der Magnetspule 5 mit nach Richtung und Größe desinierten Strömen wird die axiale Lage des Rotors 2 auf eine bestimmte

wichtslage positioniert.

Bei der in Fig. 3 gezeigten Ausführung ist zwischen den Permanentmagneten 4 des Rotors 2 zusätzlich noch ein ring- bzw. hülsenförmiger ferromagnetischer Körper 16 angebracht, durch den die Feldkomponenten 10 der Magnetspule 5 verkürzt und verstärkt werden. In Fig. 3 sind die Feldlinien der Permanentmagnete 4 nicht eingezeichnet, die von den Feldkomponenten 10 addierend bzw. subtrahierend überlagert werden.

Der in Fig. 4 dargestellte Turbinenradzähler besteht 65 im wesentlichen aus einem rohrförmigen Gehäuse 17, in dem ein mit Schaufeln 19 versehener Rotor 2 berührungslos und koaxial zur Rohrlängsachse mittels

eines magnetischen Schwebelagers gelagert ist. Zugeordnet ist ein in der Zeichnung nicht dargestellter berührungslos arbeitender Drehzahlmesser in Form eines am Rotor angeordneten Impulsgebers, welcher der Drehzahl des Rotors entsprechende Impulse einem auf dem Rohr angebrachten Impulsnehmer zuführt. Aus der ermittelten Drehzahl und dem Strömungsquerschnitt läßt sich das Volumen des in der Zeiteinheit durch das Gehäuse durchgeströmten gasförmigen oder flüssigen Mediums errechnen. Das rohrförmige Gehäuse 17 ist an seinen Enden zweckmäßig mit Einrichtungen zum Anschluß an Rohr- oder Schlauchleitungen versehen.

Das rohrförmige Gehäuse 17 besteht aus einem nichtmagnetisierbaren Werkstoff mit geringem elektrischen Leitwert, der außerdem gegen das durchströmende Medium resistens ist und den Strömungskanal hermetisch vom Außenraum abtrennt, so daß kein Leck durch Drehdurchführungen, Kabeldurchführungen etc. entstehen kann. Der in ihm koaxial gelagerte Rotor 2 besteht aus einer Hohlwelle 18, auf deren Mantel Schaufeln 19 befestigt sind, welche vom strömenden Medium beaufschlagt werden und den Rotor in eine der Strömungsgeschwindigkeit proportionale Drehung versetzen. In der Hohlwelle 18 ist in der Mitte ein hülsenförmiger ferromagnetischer Körper 16 und an den Enden je ein hülsenförmiger Permanentmagnet 4 fest angebracht, wobei zwischen den Permanentmagneten und dem ferromagnetischen Körper ein Luftspalt verbleibt oder ein Abstandshalter aus elektrisch nichtleitendem Werkstoff zugeordnet ist.

Am Außenmantel des Gehäuses 17 befinden sich zwei ringförmige Permanentmagnete 3, zwischen denen eine elektrisch erregbare Magnetspule 5 liegt, deren Spulenträger mit 20 bezeichnet ist. Diese Magnetteile sind so angeordnet, daß die Permanentmagnete 3 gegenüber den Permanentmagneten 4 des Rotors 2 und die Magnetspule 5 gegenüber dem ferromagnetischen Körper 16 liegen. Die Permanentmagnete bestehen aus 40 bekannten koerzitiven Werkstoffen, beispielsweise Bariumferrit oder Samarium-Kobalt. Sie sind entsprechend den Erläuterungen zu Fig. 1 magnetisiert. Die Wirkung des magnetischen Schwebelagers entspricht

der Ausführung nach Fig. 3.

Um die magnetische Gegenkraft den Strömungsverhältnissen anzupassen, wird die axiale Verschiebung des Rotors 2 gemessen und mit Hilfe der Meßwerte die elektrische Erregung der Magnetspule 5 geregelt. Hierfür ist an den Enden des Rotors 2 je ein Metallring schiebung des Rotors 2, so daß sowohl Rückstellkräfte 50 24, z. B. aus Aluminium, befestigt, während am Gehäuse 17 zwei in Spulenträgern 22 gelagerte Spulen 21 angebracht sind. Bei dieser Ausführung werden bei einer Axialverschiebung des Rotors 2 in den Spulen 21 auf induktivem Wege Meßsignale erzeigt, die dem Regler 7 Sollage oberhalb und innerhalb der passiven Gleichge- 55 zugeführt werden. Die Meßwerte können aber auch mit anderen berührungslos arbeitenden Meßwertgebern und -aufnehmern, z.B. mittels galvanomagnetischer, kapazitiver oder optischer Meßeinrichtungen ermittelt werden. Üblich sind z. B. Feldplatten oder Hallgenerato-60 ren. Der Regler 7 regelt einen dem aufgenommenen Meßwert proportionalen Erregerstrom für die Magnetspule 5 in der Weise, daß die Größe der Axialkraft von der Stromamplitude und die Kraftrichtung von der Stromrichtung abhängt.

Um radiale Schwingungsenergie des Rotors 7 zu entziehen, können Dämpfungselemente 23 in Form elektrisch leitender Metallplättchen oder -scheiben vor den Enden des Rotors 2 angeordnet werden, welche in

der Art einer Wirbelstrombremse wirken. In Fig. 1 ist

beispielsweise je ein scheibenförmiges Dämpfungsele-ment 23 mit mehreren Armen am Gehäuse 17 befestigt. Fig. 5 zeigt eine mit einer Induktionsscheibe 26 versehene Läuferwelle 25 eines Elektrizitätszählers, die mit einem magnetischen Schwebelager versehen ist, welches dem der Fig. 1 entspricht.

Hierzu 2 Blatt Zeichnungen

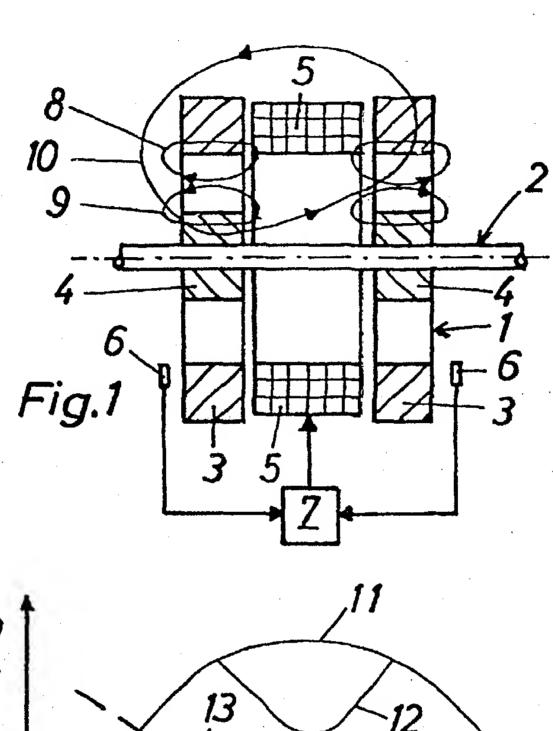
Nummer:

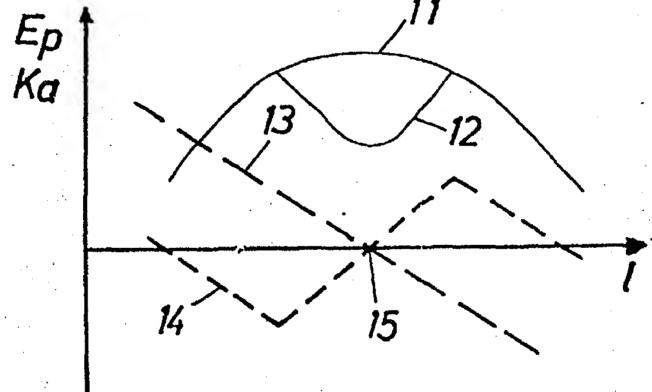
29 19 236

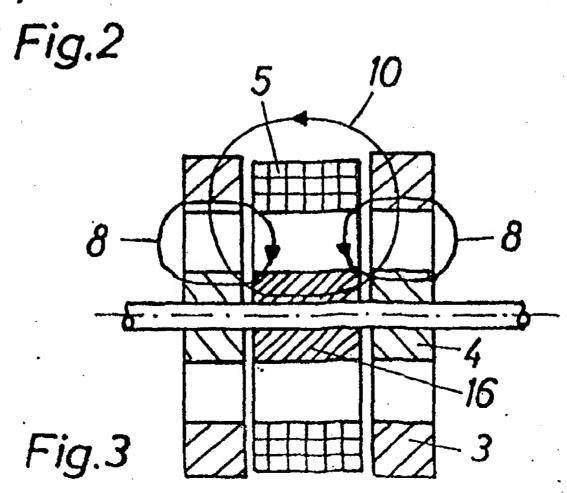
int. Cl.3:

F 16 C 32/04

Veröffentlichungstag: 12. August 1982







-25

Fig.5

26